

## Equazioni del primo ordine a variabili separabili

$$\frac{dy}{dt} = f(t)g(y)$$

da cui separando le variabili ( $y$  al primo membro;  $t$  al secondo):

$$\frac{dy}{g(y)} = f(t)dt$$

che può essere risolta per quadratura, cioè integrando entrambi i membri:

$$\int \frac{dy}{g(y)} = \int f(t)dt$$

Ad esempio, l'equazione

$$y \frac{dy}{dt} = a - by^2$$

si risolve separando la variabile  $y$  al primo membro e la variabile indipendente  $t$  al secondo:

$$\frac{ydy}{a - by^2} = dt$$

da cui:

$$-\frac{1}{2b} \frac{d(a - by^2)}{(a - by^2)} = dt$$

e integrando:

$$-\frac{1}{2b} \ln(a - by^2) = t + c$$

### Equazioni lineari del primo ordine

del tipo  $\frac{dy}{dt} = f(t)y + g(t)$

Si moltiplicano ambo i membri per il fattore  $e^{-\int f(t)dt}$ :

$$\underbrace{e^{-\int f(t)dt} \left[ \frac{dy}{dt} - f(t)y \right]}_{\frac{d}{dt} \left[ ye^{-\int f(t)dt} \right]} = e^{-\int f(t)dt} g(t)$$

Integrando ambo i membri si ha:

$$ye^{-\int f(t)dt} = c + \int g(t)e^{-\int f(t)dt} dt, \quad \text{da cui}$$

$$y = e^{\int f(t)dt} \left[ c + \int g(t)e^{-\int f(t)dt} dt \right]$$

Caso particolare:  $\frac{dy}{dt} + ay = bt$  con  $a$  e  $b$  costanti

$$\frac{dy}{dt} = -ay + bt, \text{ per cui: } f(t) = -a, \quad g(t) = bt$$

$$\int f(t)dt = -\int a dt = -at \quad \rightarrow \quad e^{\int f(t)dt} = e^{-at}$$

$$y = e^{-at} \left[ c + \int bte^{at} dt \right] = ce^{-at} + be^{-at} \int te^{at} dt =$$

$$= ce^{-at} + be^{-at} \left[ e^{at} \left( \frac{t}{a} - \frac{1}{a^2} \right) \right] =$$

$$= ce^{-at} + \frac{b}{a} \left( t - \frac{1}{a} \right)$$

## Equazioni lineari omogenee del secondo ordine a coefficienti costanti

$$\frac{d^2 y}{dt^2} + 2a \frac{dy}{dt} + by = 0 \quad \text{con } a \text{ e } b \text{ costanti reali}$$

Si dimostra facilmente che la funzione  $y = e^{mt}$  è soluzione dell'equazione differenziale purché:

$$m^2 + 2am + b = 0 \quad (\text{equazione algebrica associata})$$

Dette  $m_1$  ed  $m_2$  le due soluzioni dell'equazione algebrica, la soluzione generale dell'equazione differenziale è:

$$y(t) = c_1 e^{m_1 t} + c_2 e^{m_2 t}$$

dove  $c_1$  e  $c_2$  sono due costanti arbitrarie (tante quanto è l'ordine dell'equazione differenziale).

Poiché

$$m_{1,2} = -a \pm \sqrt{a^2 - b}$$

si possono avere tre possibilità:

1.  $a^2 > b$ , e quindi due radici reali dell'equazione algebrica;
2.  $a^2 = b$ , e quindi una sola radice reale; la soluzione è in questo caso:

$$y(t) = e^{-at} (c_1 + c_2)$$

3.  $a^2 < b$ , e quindi radici complesse. Detto  $a^2 - b = -n^2$ , si ha:

$$y(t) = e^{-at} (c_1 e^{int} + c_2 e^{-int})$$

ovvero:

$$y(t) = e^{-at} (A \cos nt + B \sin nt)$$

dove  $A$  e  $B$  sono due costanti arbitrarie.